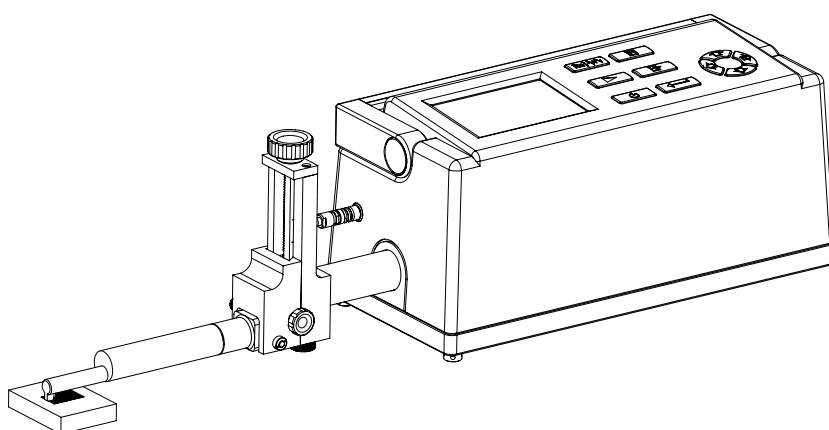


TR300 粗糙度形状测量仪

使用说明书



目 录

1 概述	1
1. 1 测量原理.....	1
1. 2 特点.....	2
1. 3 标准配置.....	2
1. 4 各部分名称.....	3
1. 5 主要技术性能指标	5
1. 6 按键功能介绍.....	6
2 安装与连接	8
2. 1 传感器.....	8
2. 1. 1 导头的安装与拆卸.....	8
2. 1. 2 测杆的拆卸.....	8
2. 1. 3 测杆护套的拆卸.....	9
2. 2 主机.....	9
2. 2. 1 传感器与主机的连接.....	9
2. 2. 2 打印机与主机的连接.....	10
2. 2. 3 电脑与主机的连接.....	11
3 测量前的准备	12
3. 1 总测量流程.....	12
3. 2 测量前的水平调整.....	13
3. 3 示值校准.....	13
3. 4 测量方式选择.....	14
3. 4. 1 无导头测量.....	14
3. 4. 2 带导头测量.....	15
4 测量操作	16
4. 1 开机过程.....	16
4. 2 启动测量.....	17
4. 3 设置、修改测量条件.....	18
4. 3. 1 粗糙度轮廓.....	18
4. 3. 2 波纹度轮廓.....	20
4. 3. 3 原始轮廓.....	22
4. 3. 4 <i>Rk</i> 轮廓.....	23
4. 3. 5 功能选择.....	24
4. 3. 6 系统设置.....	31
4. 3. 7 软件信息.....	33
5 数据通讯	34
5. 1 RS232 接口	34
5. 2 USB 接口	34

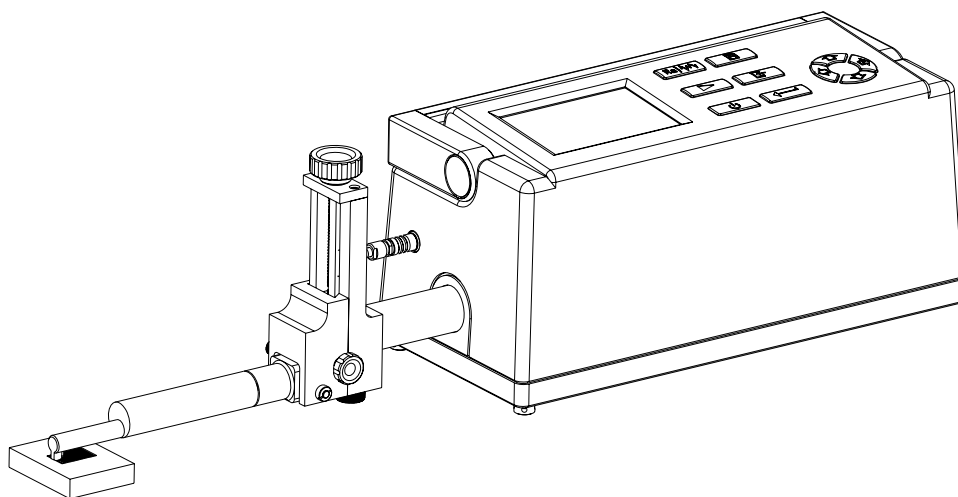
6 日常维护	34
7 常见故障排除	34
8 技术数据	35
8. 1 传感器.....	35
8. 2 驱动器.....	35
8. 3 高度/倾斜调整.....	35
8. 4 液晶显示器.....	35
8. 5 电源.....	35
8. 6 温度/湿度范围.....	36
8. 7 外部尺寸和质量.....	36
8. 8 可选件.....	36
9 参考信息	37
9. 1 术语、参数定义.....	37
9. 1. 1 术语	37
9. 1. 2 几种滤波器的滑行长度	38
9. 1. 3 参数定义	39

1 概述

TR300 便携式粗糙度形状测量仪是北京时代之峰科技有限公司推出的新产品，它是一台便携式触针表面粗糙度形状测量仪，适用于车间检定站、实验室、计量室等环境的检测。它能够评定粗糙度、波纹度和原始轮廓，测量参数符合国际标准并兼容美国、德国、日本英国等一些工业发达国家的标准。测量结果可以数字和图形方式显示在液晶显示器上，也可以输出到打印机上。还可以连接到电脑，使用本公司的专用分析软件进行高级分析。

1.1 测量原理

本仪器采用大量程的差动电感传感器拾取被测信号，测量工件表面时，将传感器放在工件被测表面上，由驱动器带动传感器沿被测表面做等速直线滑行，驱动器中的直线导轨保证直线轨迹的精度。传感器通过锐利的金刚石触针感受被测表面的轮廓信号，此时工件被测表面轮廓起伏引起触针产生垂直位移，该位移使差动传感器电感线圈的电感量发生相应变化，该变化信号经过调制放大处理后在相敏检波器的输出端产生与被测表面轮廓成一定比例的模拟信号，该信号经过放大及电平转换之后被送到数据采集系统转换成一系列数据，单片机对这些数据进行数字滤波和参数计算，测量结果在仪器液晶显示屏上给出，也可在打印机上输出，还可以与 PC 机进行通讯后，在 PC 机上进行更复杂的分析评估。



仪器总图

1. 2 特点

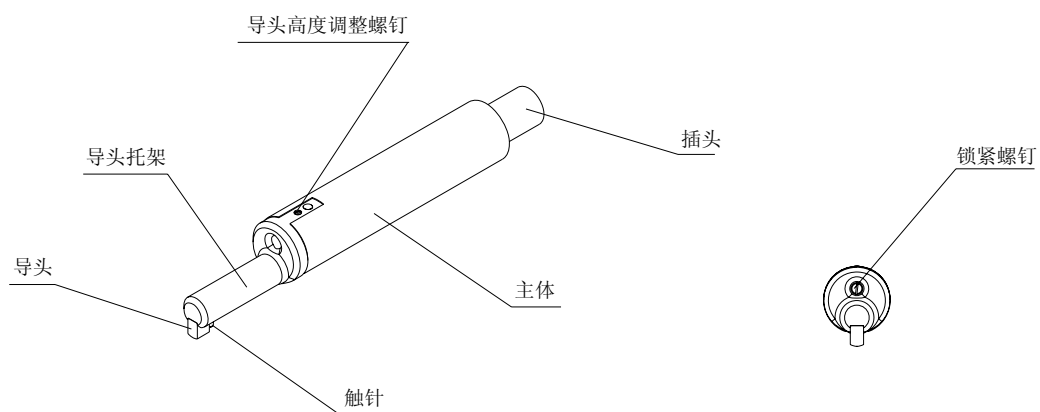
- ★ 一体化设计，使用方便；
- ★ 可测量粗糙度、波纹度和原始轮廓；
- ★ 大量程，多参数；
- ★ 点阵液晶，数字/图形显示；
- ★ 兼容多个国家标准；
- ★ 带导头/无导头测量；
- ★ 可配置 Windows 高级分析软件；
- ★ 中/英文语言选择；
- ★ 可连接电脑和打印机。

1. 3 标准配置

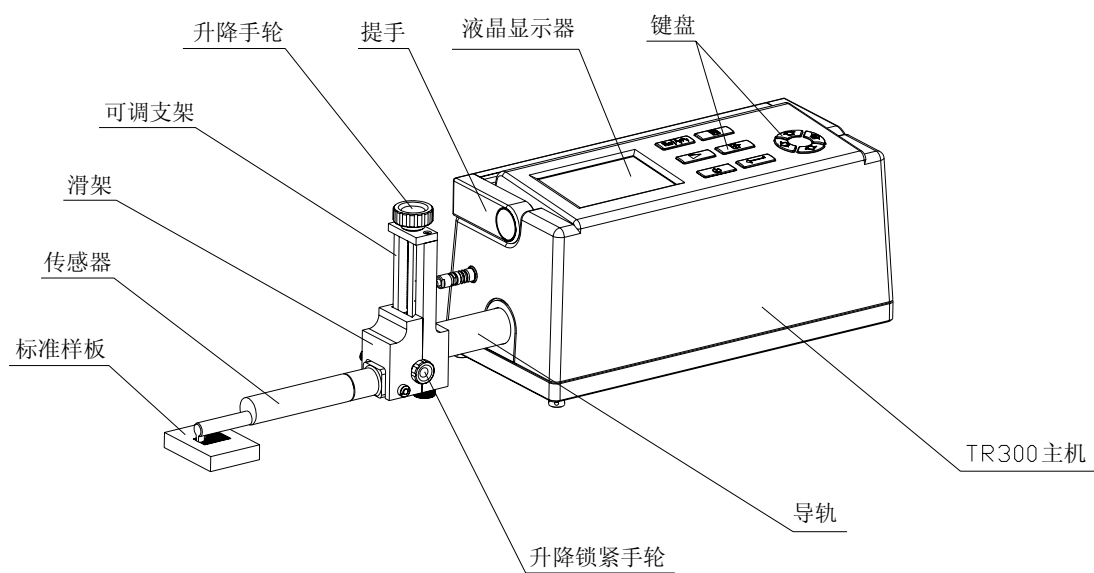
主机	1 台
标准传感器	1 支
测杆护套	1 个
RS232 通讯电缆	1 根
USB 通讯电缆	1 根
多刻线样板	1 块
电源适配器	1 个
笔记本电脑	1 台

注：实际内容以装箱单为准

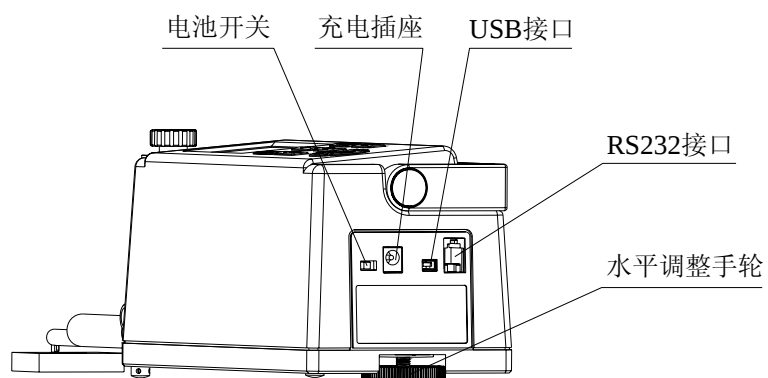
1. 4 各部分名称



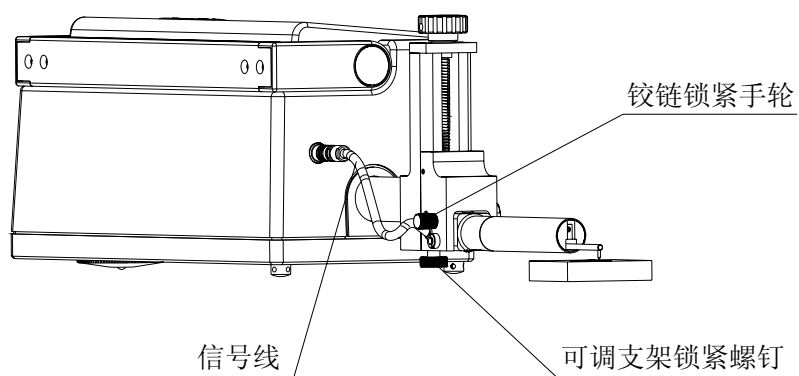
传感器各部分名称



(a)



(b)



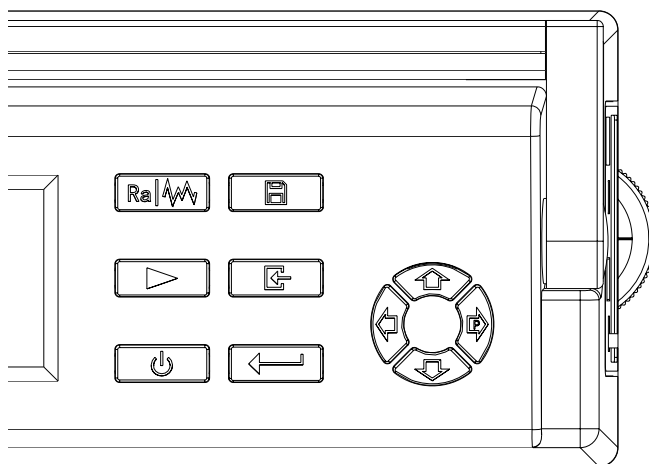
(c)

主机各部分名称

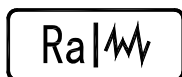
1. 5 主要技术性能指标

项目	描述
测量轮廓	粗糙度, 波纹度, 原始轮廓
参数	R 参数: Ra, Rp, Rv, Rt, Rz, Rq, Rsk, Rku, Rc, RS, RSm, Rlo, RHSC, Rpc, Rmr(c), RzJIS, R3y, R3z W 参数: Wa, Wp, Wv, Wt, Wz, Wq, Wsk, Wku, Wc, WS, WSm, Wlo, WHSC, Wpc, Wmr(c), WzJIS P 参数: Pa, Pp, Pv, Pt, Pz, Pq, Psk, Pku, Pc, PS, PSm, Plo, PHSC, Ppc, Pmr(c), PzJIS Rk 参数: Rk, Rpk, Rvk, Mr1, Mr2
滤波	RC, PCRC, Gauss, ISO13565
取样长度 l	0.08mm, 0.25mm, 0.8mm, 2.5mm, 8mm
评定长度 L	$(1-5)l$
最大测量范围	800 μm
最高分辨率	0.000125 $\mu\text{m}/8 \mu\text{m}$
内部存储能力	10 组原始数据
外部输入/输出接口	RS232, USB
电源	内置锂离子充电电池/外接电源适配器

1. 6 按键功能介绍



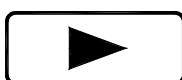
键盘



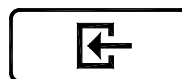
：参数图形键，每次测量完成后按此键可浏览更多的参数值和图形。



：存储数据键，可存储当前测量数据和调出以前存储的测量数据。



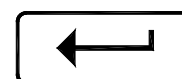
：启动测量键，进入测量菜单启动测量操作。



：返回退出键，在菜单操作时返回上级菜单或退出当前菜单。



：电源键，开关机。



：回车确认键，确认菜单选择操作或回车退出菜单操作。



：向上滚动或调整数值。

：向下滚动或调整数值。



：向右滚动或调整数值/快捷打印键。

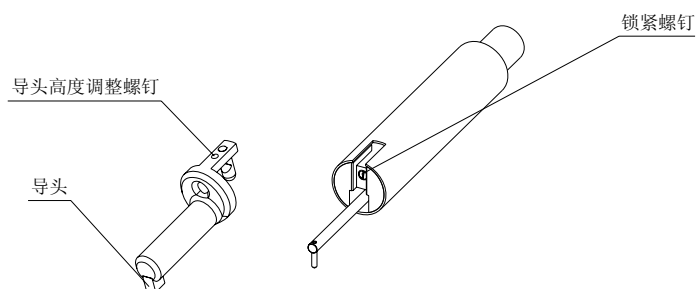


：向左滚动或调整数值。

2 安装与连接

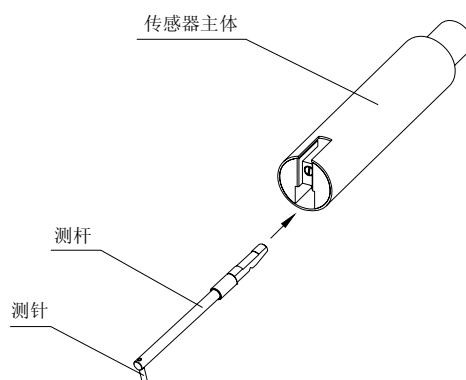
2. 1 传感器

2. 1. 1 导头的安装与拆卸



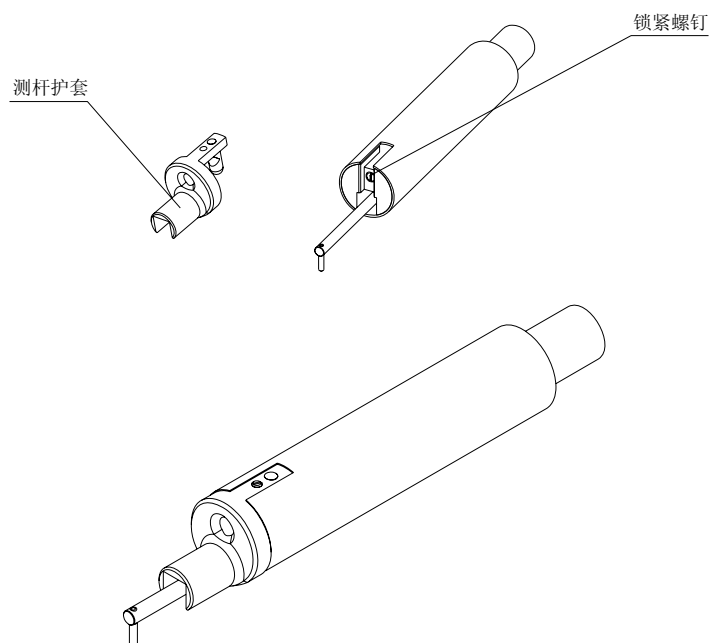
如图所示，首先用小改锥将锁紧螺钉旋松约两圈，感觉导头托架松动后将其向上垂直慢慢提起。安装过程与之相反。需要注意的是旋松锁紧螺钉时，不要松的太多，导头托架能顺利向上提起就可以了，否则这个螺钉会掉出来。拆装过程中，应注意不要碰坏测杆。

2. 1. 2 测杆的拆卸



一只手拿住测杆的根部，另一只手拿住传感器的主体，然后，慢慢向外拉，动作要轻，注意保护测针和测杆。安装时，将测杆推入时感到弹簧片卡紧后就可以了，这时，测杆已经到位，不必再过分用力，以免造成损坏。

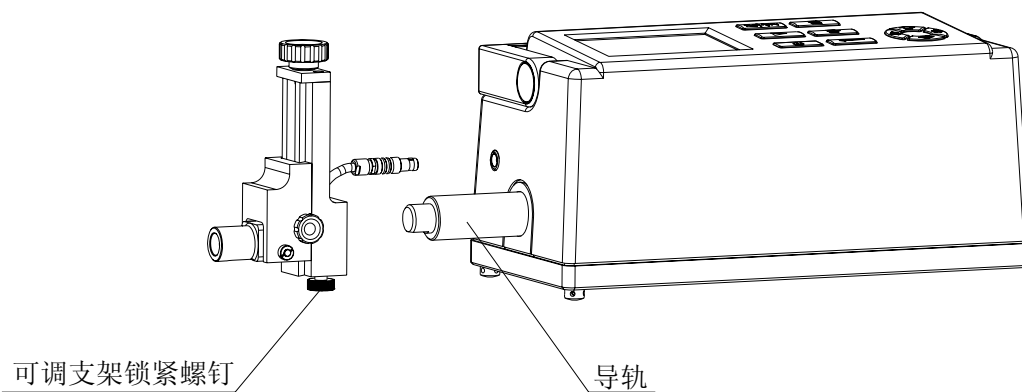
2. 1. 3 测杆护套的拆卸

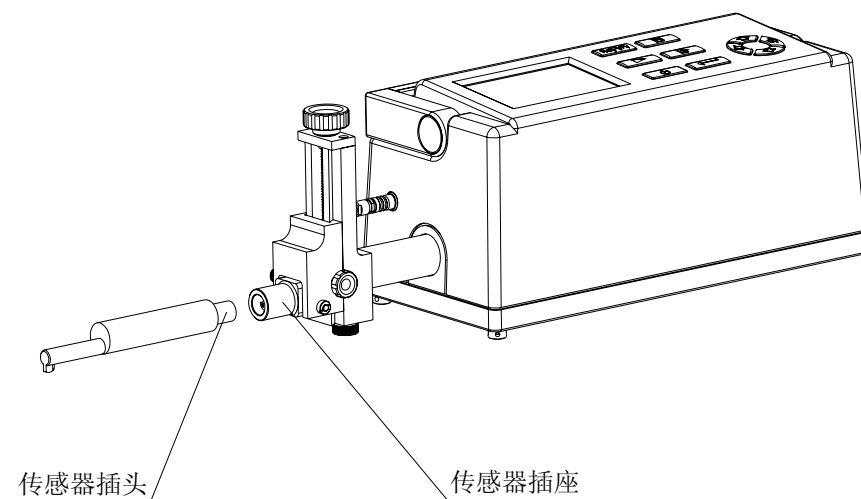


测杆护套的拆卸与导头托架的拆卸相同。

2. 2 主机

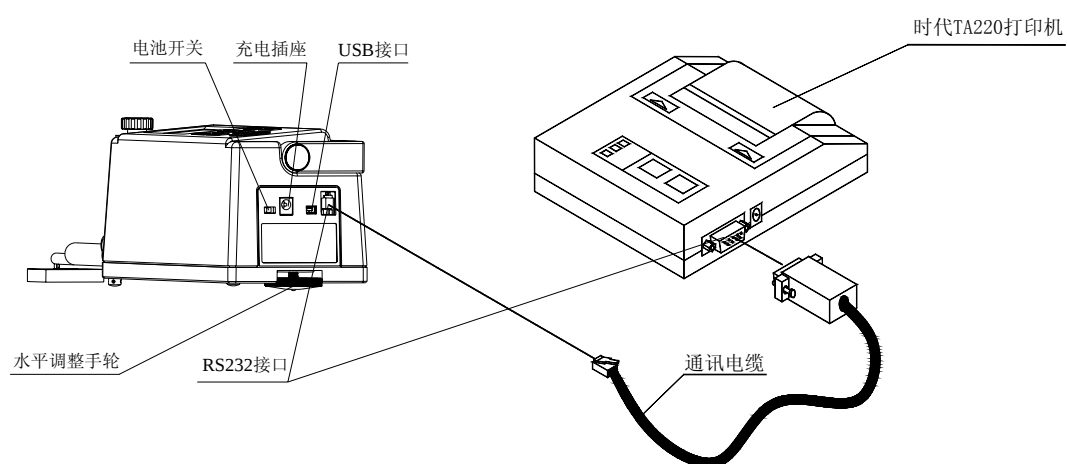
2. 2. 1 传感器与主机的连接



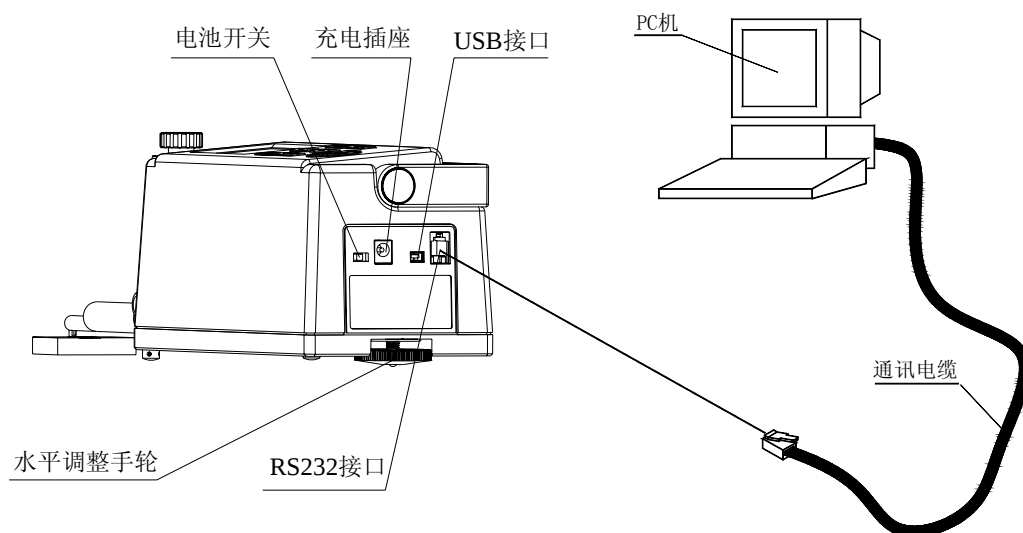


如图所示，首先将可调支架装到仪器的导轨上，按图示方向安装，锁紧可调支架，保证牢固可靠。然后，按图示方向将传感器插入插座中。

2. 2. 2 打印机与主机的连接



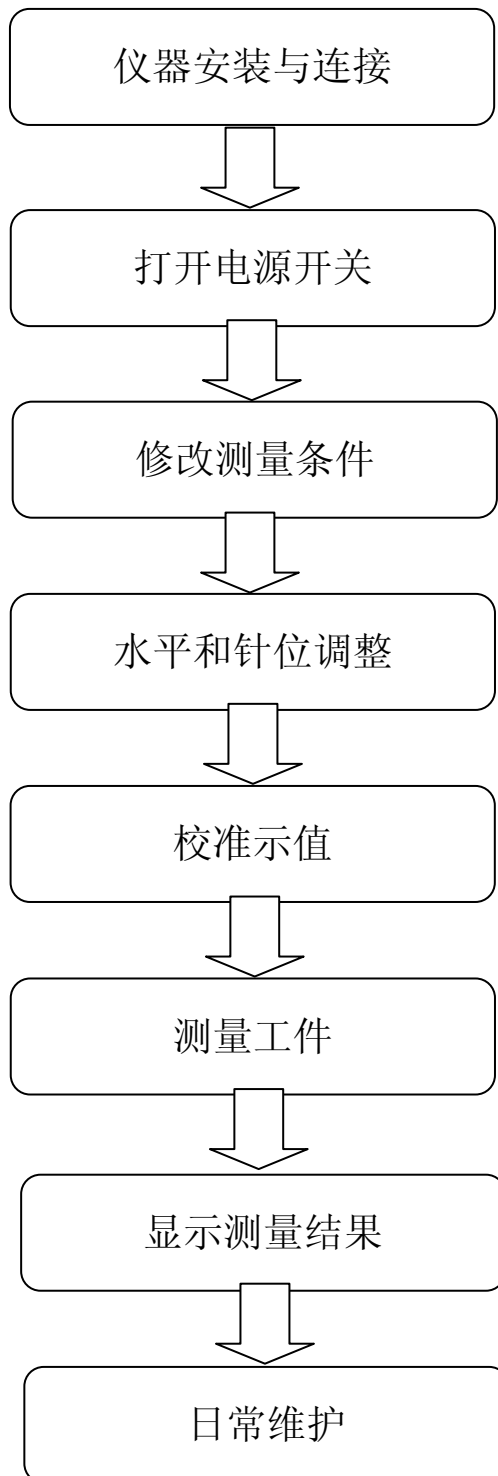
2. 2. 3 电脑与主机的连接



注：现在的电脑都实行防插错设计，因此，一般情况下只要能很轻松地插进去就是正确的。

3 测量前的准备

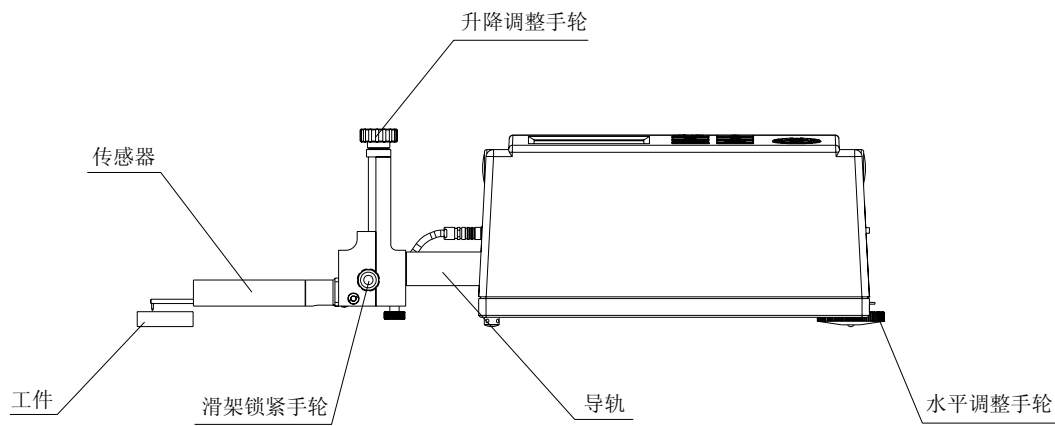
3. 1 总测量流程



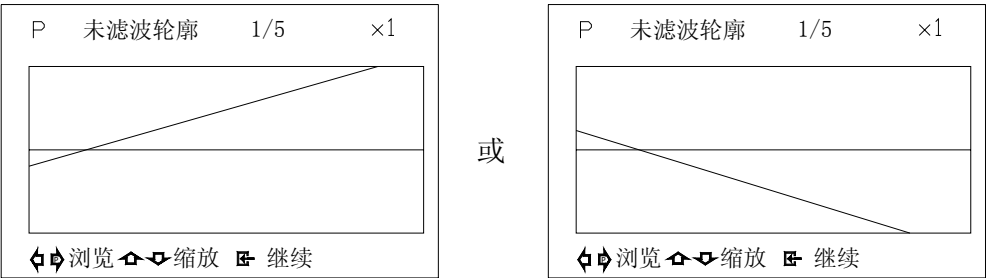
3. 2 测量前的水平调整

本仪器带有水平调整机构，在测量操作之前需对其进行调整。调整过程如下：

- 1) 正确安装、连接仪器（如图所示）；
- 2) 拆下传感器导头托架；



- 3) 测量平晶表面；
- 4) 在液晶屏幕上观察未滤波的轮廓图形，看其是否与中线平行，通常会出现如下情况：



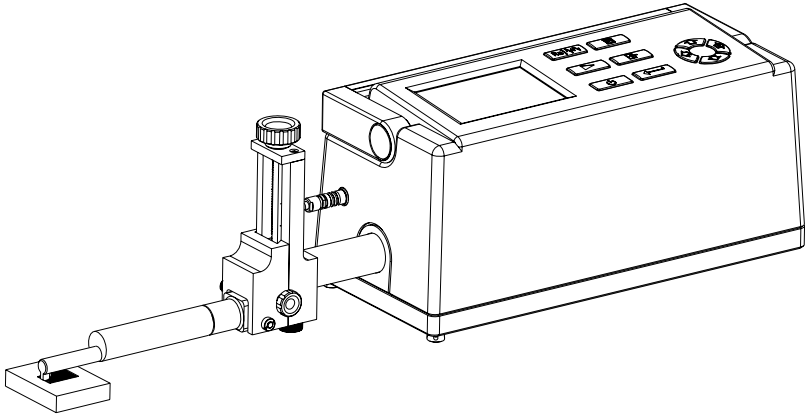
- 5) 调整水平手轮，再次测量，直到原始轮廓图与中线平行为止。

3. 3 示值校准

在每次测量使用仪器之前，建议进行示值校准，以保证测量的准确性。校准前按下图所示，摆放好仪器和标准样板。

通常，如果测量结果与样板值之差不大于仪器示值误差，可以不必再采取软件修正。

软件修正值分为三个，分别对应于三个量程，校准时分别进行。每个校准值只对所在的量程起作用。



3. 4 测量方式选择

本仪器具有无导头和带导头两种测量方式。通常，无导头测量一般用于波纹度、原始轮廓测量及曲面测量，而带导头测量一般用于粗糙度测量。

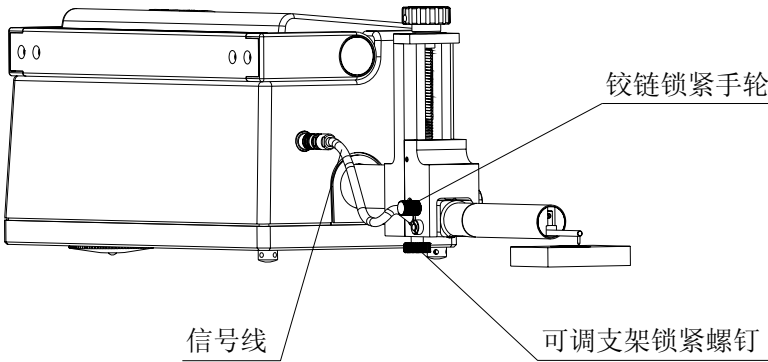
3. 4. 1 无导头测量

如图所示，在使用无导头测量方式时，连接前先拆卸或安装导头，再将传感器安装到仪器上，锁紧手轮，要牢固可靠，然后再调整传感器的针位。

无导头测量时，由于测杆组件直接露在外面，没有导头的保护，容易受到碰撞而损坏，因此，测量时，需特别小心操作。

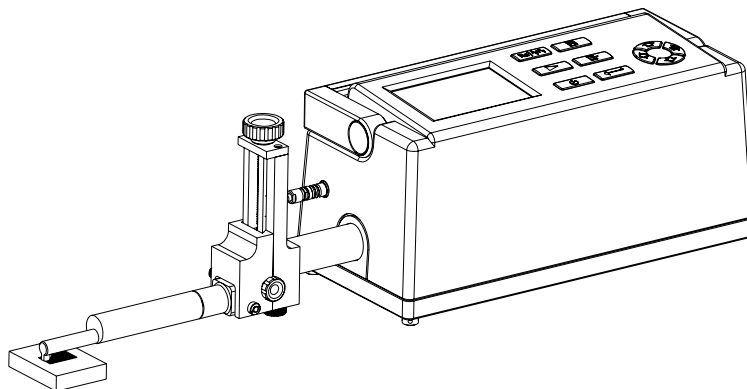
无导头测量的针位调整更加灵敏，因为，此时测针与传感器主体的移动是一比一的关系，没有导头支点的衰减作用，所以，调整时应更加耐心仔细。

无导头测量必须首先进行水平调整，然后才能测量。



3. 4. 2 带导头测量

如图所示，在使用带导头测量方式时，先松开铰链锁紧手轮，然后再安装导头托架，调整传感器的针位。由于有导头做支点，针位相对于无导头时容易调整一些。



4 测量操作

4.1 开机过程



1) 开机界面

开机前先将仪器侧面的电池开关打开，即由 OFF 拨向 ON。

注：当结束全天工作下班时，建议将此开关关掉，以节省电池消耗。

按下  电源键，仪器开始启动，液晶屏幕先显示左侧的界面，然后开始启动测量程序。



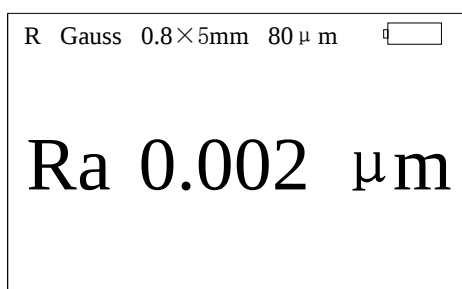
2) 正在启动

启动测量程序。



3) 正在自检

自动检查仪器的各部分硬件工作是否正常。



4) 基本界面

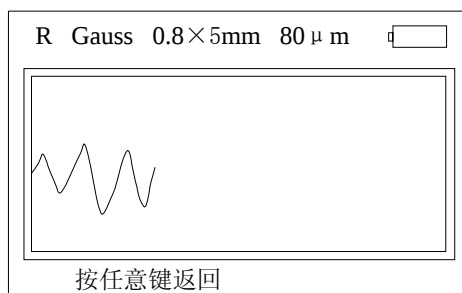
这个界面是仪器开机后的基本显示界面，也是每次完成测量操作后的基本显示界面，通过其它操作进入相应的界面。

通过自检，仪器一切正常，进入基本界面。基本界面的使用频率最高，测量前和测量后都要在停留这个界面上。

4. 2 启动测量

1) 启动测量

在基本界面状态下，按下  启动测量，传感器即开始在被测表面滑行，经过下面几个过程后，完成测量并显示结果。



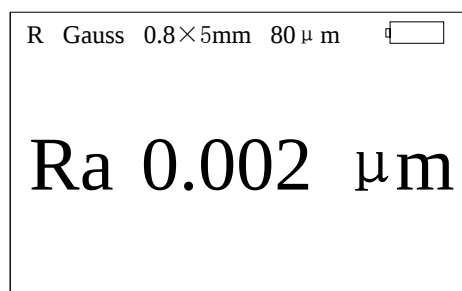
a)传感器正在测量;



b)仪器对测量数据进行数字滤波计算;



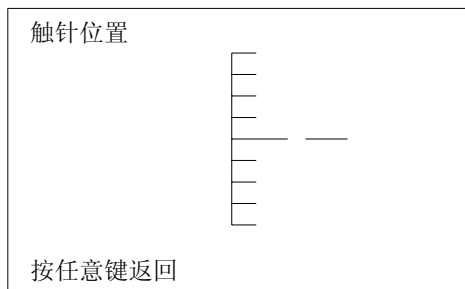
c)仪器对滤波后数据进行参数计算;



d)测量完成，显示测量结果。

2) 触针位置

在基本界面状态下,按回车确认键  进入触针位置显示界面,调整触针位置后再按  回车确认键退出到基本界面,准备测量。

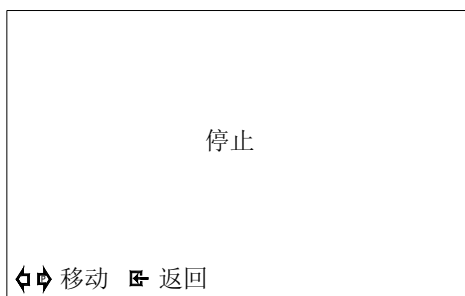


触针位置界面主要用于调整传感器的触针位置,通常要求将触针调到中间位置进行测量。在有些情况下,即使没有调到中间位置,只要在测量过程中没有出现超量程现象,结果也是有效的。

3) 选择测量位置

本功能用于在不移动工件的情况下可测量多个被测点。

在基本界面中,按  进入主菜单,选取“功能选择”,翻到第二页,选取“测量位置选择”,进入如下界面。



此时,按左箭头,传感器向外伸出;按右箭头,传感器向里缩进;按下箭头键,传感器停止运动。

4. 3 设置、修改测量条件

4. 3. 1 粗糙度轮廓



1) 在基本界面下,按  键进入主菜单选取“粗糙度轮廓 R”。

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 Gauss
 量程设置 80 μm
 C值设定 HSC mr(c) Pc

← → 移动 ⚙ 设置 ↩ 返回

2) 在 0.08mm, 0.25mm, 0.8mm, 2.5mm, 系列值中选取一个合适的取样长度值。

取样长度值选取推荐表

Cut-off	Ra	Rz
0.08 mm	<0.02 μm	<0.1 μm
0.25 mm	0.02~0.1 μm	0.1~0.5 μm
0.80 mm	0.1~2.0 μm	0.5~10 μm
2.50 mm	2.0~10 μm	10~50 μm
8 mm	>10 μm	>50 μm

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 Gauss
 量程设置 80 μm
 C值设定 HSC mr(c) Pc

← → 移动 ⚙ 设置 ↩ 返回

3) 在 1, 2, 3, 4, 5 五个值中选取 1 个合适的值确定评定长度。

推荐选用 5, 其它值根据零件被测表面的长度而定, 原则是就高不就低, 即如果能选 4, 就不选 3, 2, 1。

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 Gauss
 量程设置 80 μm
 C值设定 HSC mr(c) Pc

← → 移动 ⚙ 设置 ↩ 返回

4) 根据测量要求, 在 Gauss, RC, PCRC 三个滤波器中选取一个滤波器。

推荐使用 Gauss。

用样板进行示值校准时使用 RC。

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 Gauss
 量程设置 80 μm
 C值设定 HSC mr(c) Pc

← → 移动 ⚙ 设置 ↩ 返回

5) 调整导轨与工件表面的平行度时, 推荐量程选取的原则从大到小, 即 800, 80, 8。

测量时, 建议先选取 80, 然后根据需要变换量程。

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 Gauss
 量程设置 80 μm
C值设定 HSC mr(c) Pc

⇐ ⇨ 移动 ⚙ 设置 ↩ 返回

6) 按  键进入 C 值设定界面，设定 c 值。

	c (%)	c(μm)
HSC	0.0%	0.000 μm
Mrc	0.0%	0.000 μm
Pc	0.0%	0.000 μm

⇐ ⇨ ⚙ 设置 ↩ 返回

6-1) 根据测量要求设定 c 的数值。

4. 3. 2 波纹度轮廓

粗糙度 R
波纹度 W
 原始轮廓 P
 复合加工表面 Rk
 功能选择
 系统设置
 软件信息

⇐ ⇨ 移动 ← 设置 ↩ 返回

1) 按  键进入主菜单选取波纹度轮廓。

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 Gauss
 量程设置 80 μm
 C值设定 HSC mr(c) Pc

⇐ ⇨ 移动 ⚙ 设置 ↩ 返回

2) 0.25mm, 0.8mm, 2.5mm, 8mm 系列值中选取一个合适的取样长度值。

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 Gauss
 量程设置 80 μm
 C值设定 HSC mr(c) Pc

← → 移动 ⏏ 设置 ↩ 返回

3) 在 1, 2, 3, 4, 5 五个值中选取 1 个合适的值确定评定长度。

推荐选用 5, 其它值根据零件被测表面的长度而定, 原则是就高不就低, 即如果能选 4, 就不选 3, 2, 1。

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 Gauss
 量程设置 80 μm
 C值设定 HSC mr(c) Pc

← → 移动 ⏏ 设置 ↩ 返回

4) 根据测量要求, 在 Gauss, RC, PCRC 三个滤波器中选取一个滤波器。

推荐使用 Gauss。示值校准时使用 RC。

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 Gauss
 量程设置 80 μm
 C值设定 HSC mr(c) Pc

← → 移动 ⏏ 设置 ↩ 返回

5) 调整导轨与工件表面的平行度时, 推荐量程选取的原则从大到小, 即 800 μm, 80 μm, 8 μm。测量时, 由小到大选取, 即 8 μm, 80 μm, 800 μm, 开机后的默认量程是 80 μm。

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 Gauss
 量程设置 80 μm
 C值设定 HSC mr(c) Pc

← → 移动 ⏏ 设置 ↩ 返回

6) 按  键进入 c 值设定界面。

	c (%)	c(μm)
HSC	0.0%	0.000 μm
Mrc	0.0%	0.000 μm
Pc	0.0%	0.000 μm

设置 返回

6-1) 根据测量要求设定参数的评定条件。

4. 3. 3 原始轮廓

粗糙度 R
波纹度 W
原始轮廓 P
复合加工表面 Rk
功能选择
系统设置
软件信息

移动 设置 返回

1) 在基本界面下, 按 键进入主菜单
选取原始轮廓, 按液晶下方的提示, 选择原始轮廓。

取样长度 0.8 mm
评定长度 0.8×5 mm
滤波器 D-P
量程设置 80 μm
C值设定 HSC mr(c) Pc

移动 设置 返回

2) 在 0.08mm, 0.25mm, 0.8mm, 2.5mm, 8mm
五个值中选取一个合适的取样长度值。

取样长度 0.8 mm
评定长度 0.8×5 mm
滤波器 D-P
量程设置 80 μm
C值设定 HSC mr(c) Pc

移动 设置 返回

3) 在 1, 2, 3, 4, 5 五个值中选取 1 个合适的值
确定评定长度。

推荐选用 5, 其它值根据零件被测表面的长度而定, 原则是就高不就低, 即如果能选 4, 就不选 3, 2, 1。

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 D-P
 量程设置 80 μm
 C值设定 HSC mr(c) Pc

←→ 移动 ⏪ 设置 ⏩ 返回

4) 调整导轨与工件表面的平行度时，推荐量程选取的原则从大到小，即 800 μm, 80 μm, 8 μm。测量时，由小到大选取，即 8 μm, 80 μm, 800 μm，开机后默认量程为 80 μm。

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 D-P
 量程设置 80 μm
 C值设定 HSC mr(c) Pc

←→ 移动 ⏪ 设置 ⏩ 返回

5) 按  键进入 c 值设定界面。

	c (%)	c(μm)
HSC	0.0%	0.000 μm
Mrc	0.0%	0.000 μm
Pc	0.0%	0.000 μm

←→ ⏪ 设置 ⏩ 返回

5-1) 根据测量要求设定参数的评定条件

用户根据测量要求在这里分别输入与各自参数对应的 c 值，程序根据这个 c 值计算各自对应的参数值。c 值由用户测量的要求来确定，可以采用相对值或绝对值两种方式中的一种来输入。

4. 3. 4 Rk 轮廓

粗糙度 R
 波纹度 W
 原始轮廓 P
 复合加工表面 Rk
 功能选择
 系统设置
 软件信息
 ←→ 移动 ← 设置 ⏩ 返回

1) 在基本界面下，按  键进入主菜单选取复合加工轮廓。

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 13565
 量程设置 80 μm

移动 设置 返回

2) 在 0.08mm, 0.25mm, 0.8mm, 2.5mm, 8mm 五个值中选取一个合适的取样长度值。

取样长度值选取推荐表

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 13565
 量程设置 80 μm

移动 设置 返回

3) 在 1, 2, 3, 4, 5 五个值中选取 1 个合适的值确定评定长度。

推荐选用 5, 其它值根据零件被测表面的长度而定, 原则是就高不就低, 即如果能选 4, 就不选 3, 2, 1。

取样长度 0.8 mm
 评定长度 0.8×5 mm
 滤波器 13565
 量程设置 80 μm

移动 设置 返回

4) 调整导轨与工件表面的平行性时, 推荐量程选取的原则从大到小, 即 800 μm, 80 μm, 8 μm。测量时, 由小到大选取, 即 8 μm, 80 μm, 800 μm, 开机后的默认量程为 80 μm。

4. 3. 5 功能选择

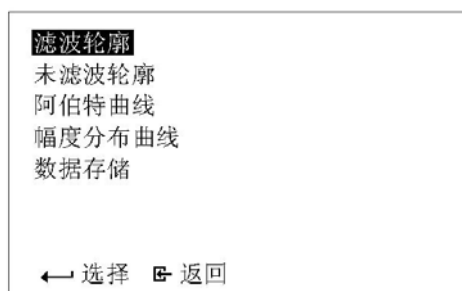
1) 功能选择界面

粗糙度 R
 波纹度 W
 原始轮廓 P
 复合加工表面 Rk
 功能选择
 系统设置
 软件信息

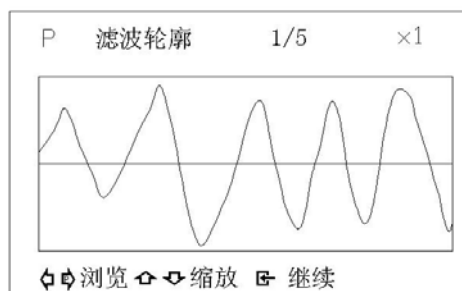
移动 设置 返回

在基本界面下, 按  键进入主菜单选取功能选择。

2) 择滤波轮廓界面

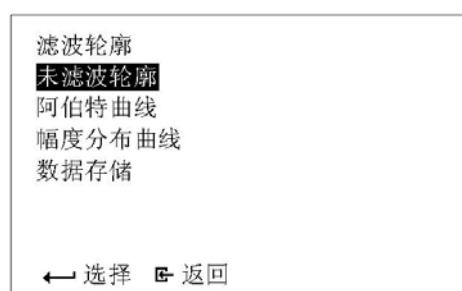


按上下移动键选择滤波轮廓， 再按键进入下一个界面——滤波轮廓；

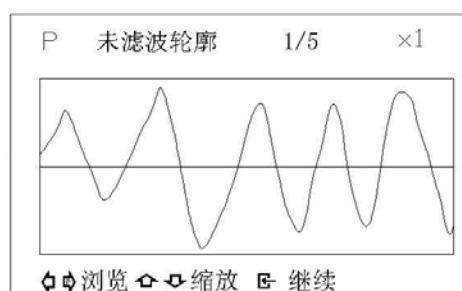


本界面显示的是滤波后的轮廓图形。

3) 选择未滤波轮廓界面

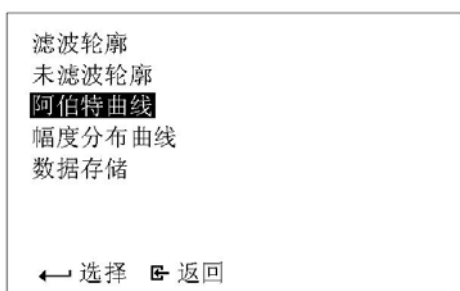


按上下移动键选择未滤波轮廓，再按  键进入下一个界面——未滤波轮廓；

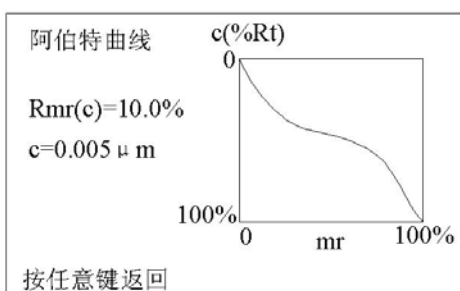


本界面显示的是未滤波的原始轮廓图形。

3) 选择阿伯特曲线界面

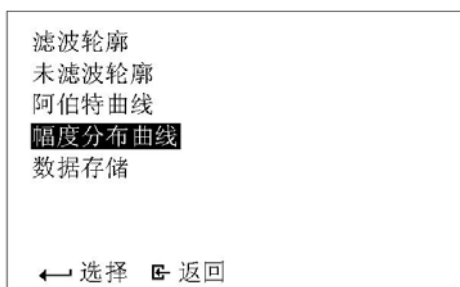


按上下移动键选择阿伯特曲线，再按  键进入下一个界面——阿伯特曲线；

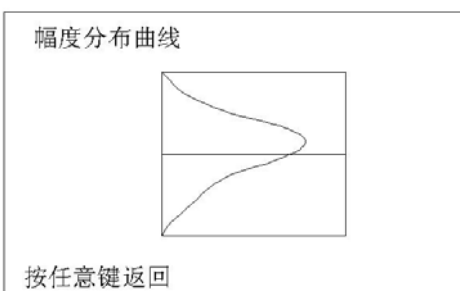


本界面显示的是阿伯特曲线。

4) 选择幅度分布曲线界面



按上下移动键选择幅度分布曲线，再按  键进入下一个界面——幅度分布曲线；



本界面显示的是幅度分布曲线。

5) 数据存储

滤波轮廓
未滤波轮廓
阿伯特曲线
幅度分布曲线
数据存储

← 选择 ↵ 返回

按上下移动键选择数据存储，再按  键进入下一个界面；

读取数据
存储数据
删除全部存档

⇅ 移动 ⚙ 设置 ↵ 返回

本界面显示的是数据存储、读取选择菜单。

6-1) 读取数据

读取数据
存储数据
删除全部存档

⇅ 移动 ⚙ 设置 ↵ 返回

按上下移动键选择读取数据，再按  键进入下一个界面；

读取位置 1/10

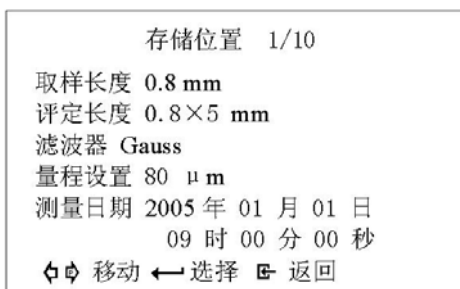
取样长度 0.8 mm
评定长度 0.8×5 mm
滤波器 Gauss
量程设置 80 μm
测量日期 2005 年 01 月 01 日
 09 时 00 分 00 秒
⇅ 移动 ← 选择 ↵ 返回

按上下移动键选择读取位置，再按  键开始读取数据；

6-2) 存储数据



按上下移动键选择存储数据，再按  键进入下一个界面；



按上下移动键选择存储位置，再按  键开始存储数据；

6-3) 删除数据



按上下移动键选择删除数据，再按  键进入下一界面；



删除提示，本操作将删除内存中的存储数据，情仔细确认无误后再按键开始删除数据。

7) 示值校准

示值校准

打印选择

触针位置

选择测量位置

⇐ ⇐ 移动 ⇐ 设置 ⇐ 返回

按上下移动键选择示值校准，再按  键进入下一界面；

示值校准8 μm : + 00 %80 μm : + 00 %800 μm : + 00 %

⇐ ⇐ 设置 ⇐ 移动 ⇐ 返回

参看液晶下方提示，按设置键输入校准数值，按移动键切换到其它量程。示值校准的范围是-20%~+20%。

8) 打印选择

示值校准

打印选择

触针位置

选择测量位置

⇐ ⇐ 移动 ⇐ 设置 ⇐ 返回

按上下移动键选择“打印选择”，再按  键进入下一界面；

打印选择参数

打印轮廓图形

打印支承率曲线

打印Rk参数图形

打印参数和图形

⇐ 选择 ⇐ 返回

按上下移动键选择各项目，再按键  执行打印操作；



执行“打印选择参数”时，需要确定实际打印的参数。按移动键选择参数，按  键 确认。

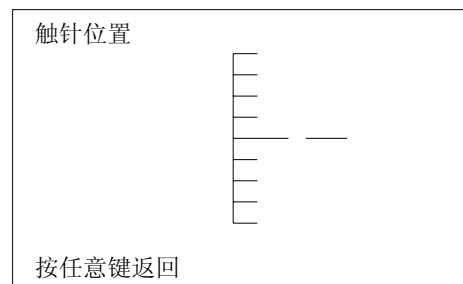


本界面提示打印机正在打印。

9) 触针位置



按  回车确认键进入触针位置界面。



10) 选择测量位置

示值校准
打印选择
触针位置
选择测量位置

⇐ ⇨ 移动 ← 设置 ↩ 返回

按  回车确认键进入选择测量位置界面，然后左右移动键启动传感器向左或向右移动到合适的位置。

4. 3. 6 系统设置

1) 系统设置选择

粗糙度 R
波纹度 W
原始轮廓 P
复合加工表面 Rk
功能选择
系统设置
软件信息

⇐ ⇨ 移动 ← 设置 ↩ 返回

在基本界面下，按  键进入主菜单，按上下移动键选择系统设置。

2) 语言选择

语言选择 简体中文 English
测量单位 米制/英制
对比度调整
日期设定

⇐ ⇨ 移动 ⇐ ⇨ 设置 ↩ 返回

参看液晶下方提示，按上下移动键选择“语言选择”，按左右键选择中文或英文。

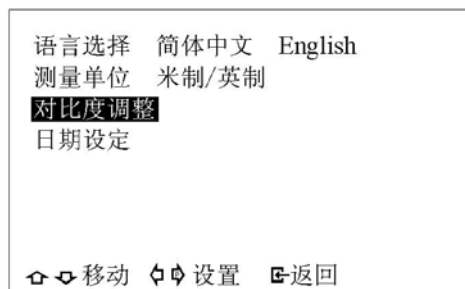
2) 设置测量单位

语言选择 简体中文 English
测量单位 米制/英制
对比度调整
日期设定

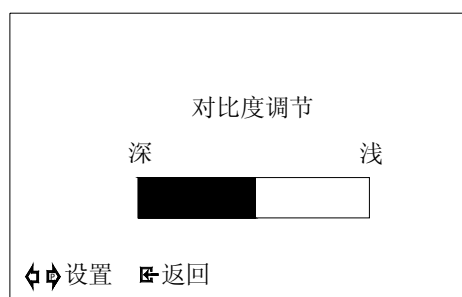
⇐ ⇨ 移动 ⇐ ⇨ 设置 ↩ 返回

参看液晶下方提示，按上下移动键选择“测量单位”，按左右键选择米制或英制。

3) 调整液晶屏的对比度

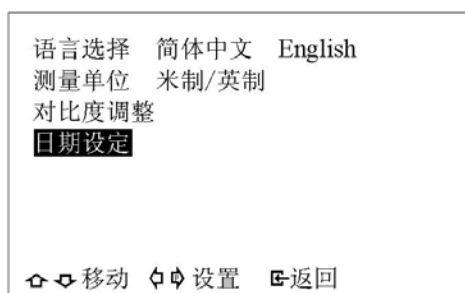


参看液晶下方提示，按上下移动键选择“对比度调整”，按回车确认键进入对比度调整界面，按照提示进行操作。



按左右移动键调整对比度。

4) 设定日期



参看液晶下方提示，按上下移动键选择“日期设定”，按回车确认键进入日期设定界面，按照提示进行操作。



按移动键设置日期和时间。

4. 3. 7 软件信息



本画面包括：仪器名称和型号、司徽、软件版本、制造商名称。

5 数据通讯

5. 1 RS232 接口

5. 2 USB 接口

6 日常维护

6. 1 传感器

- 1) 完成测量工作后，请及时将传感器放入包装盒内；
- 2) 完成无导线测量后，请及时将传感器的导线托架装到传感器上；
- 3) 请时刻注意保护传感器的测针部分。

6. 2 主机

- 1) 注意保持主机表面的清洁，经常用柔软的干布清除其表面上的灰尘；
- 2) 本仪器为精密测量仪器，应始终保持轻拿轻放，避免使其受到震动。

6. 3 电池

- 1) 本仪器有内外两种电源供电方式，建议在有外电源插座的地方尽量使用外电源；
- 2) 经常观察电池提示符号，当出现低电压时，请及时充电；
- 3) 充电时，将电源开关拨到“ON”（开）的位置上；
- 4) 充电时间为三小时左右，尽量不要长时间充电；
- 5) 为保持电池电量，在一天工作结束时，建议把电源开关拨到“OFF”（关）的位置上。

7 常见故障排除

错误信息和故障现象	可能原因	排除方法
超出量程	测量值大于量程	变换大量程
无测试数据	开机后没有进行测量	实际测量一次
日期设置错误	设置格式不对	按通用日期格式重新设置
用户中止操作	在测量过程中，用户按键	测量时，不能按键
运行时错误	异常中断	重新测量或重新启动

8 技术数据

8. 1 传感器

传感类型：差动电感
测量范围：800 μm
触针材料：金刚石
针尖半径：2 μm
针尖角度：90°
测量力：0.75mN
导头曲率半径：40mm

8. 2 驱动器

驱动行程：40mm
驱动直线度：0.8 $\mu\text{m}/40\text{mm}$
测量速度：0.15, 0.5, 1mm/s
返回速度：2 mm/s

8. 3 高度/倾斜调整

高度调整：50 mm
倾斜调整：- 4.5° $\sim$ +1.5°

8. 4 液晶显示器

点阵：320 $\times$ 240

8. 5 电源

● 交流适配器

额定电压电流：12V, 4A
供电电压：100 V $\sim$ 220V/1.0A, 50/60Hz

● 内置电池

充电时间：3 小时
电池容量：1800mAh
充电温度：5℃ $\sim$ 35℃
自动关机：5 分钟

8. 6 温度/湿度范围

工作温度：5℃～40℃

储存温度：-10℃～40℃

相对湿度：<85%

8. 7 外部尺寸和质量

外部尺寸：409mm×96mm×98mm

重量：2.3Kg

8. 8 可选件

9 参考信息

9.1 术语、参数定义

本仪器是在滤波轮廓和直接轮廓两种轮廓上进行参数计算的，全部计算符合 GB/T 3505-2000 《产品几何技术规范 表面结构 轮廓法 表面结构的术语、定义及参数。》

9.1.1 术语

原始轮廓：在传感器拾取的轮廓信号中，只滤除噪声的轮廓。

滤波轮廓：原始轮廓经过粗糙度滤波器去除波度成份后的轮廓。

直接轮廓：只对原始轮廓进行最小二乘法中线计算的轮廓。

RC：是传统的二阶 RC 滤波器，符合旧标准，考虑还有用户在使用，作为过渡本仪器仍然保留。该滤波器的输入与输出信号有相位差。

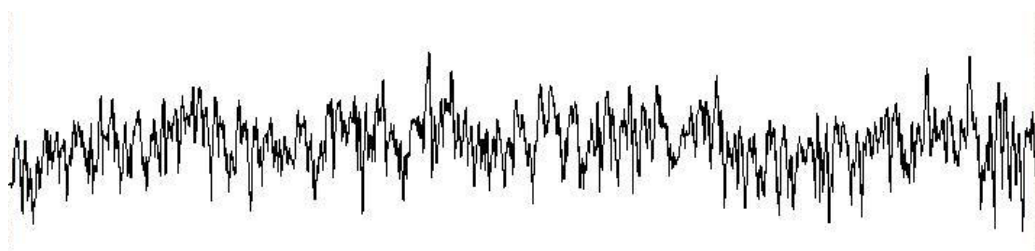
PC-RC：是在 RC 滤波器的基础上进行数字相位修正的滤波器，幅值传输特性与 RC 滤波器相同，基本没有相位差。通过 RC 和 PC-RC 滤波器得到的幅值参数相同。

GAUSS（高斯滤波器）：是最新的粗糙度滤波器，符合 GB/T 18777-2002 《产品几何技术规范 表面结构 轮廓法 相位修正滤波器的计量特性》。

◆原始轮廓 P

在应用短波长 λ_s 滤波器之后的总的轮廓。

注：原始轮廓是评定原始轮廓参数的基础。



◆粗糙度轮廓 R

粗糙度轮廓是对原始轮廓采用 λ_c 滤波器抑制长波成分以后形成的轮廓。



◆ 波纹度轮廓 W

波纹度轮廓是对原始轮廓连续应用 λf 和 λc 两个滤波器以后形成的轮廓。采用 λf 滤波器抑制长波成分，而采用 λc 滤波器抑制短波成分。



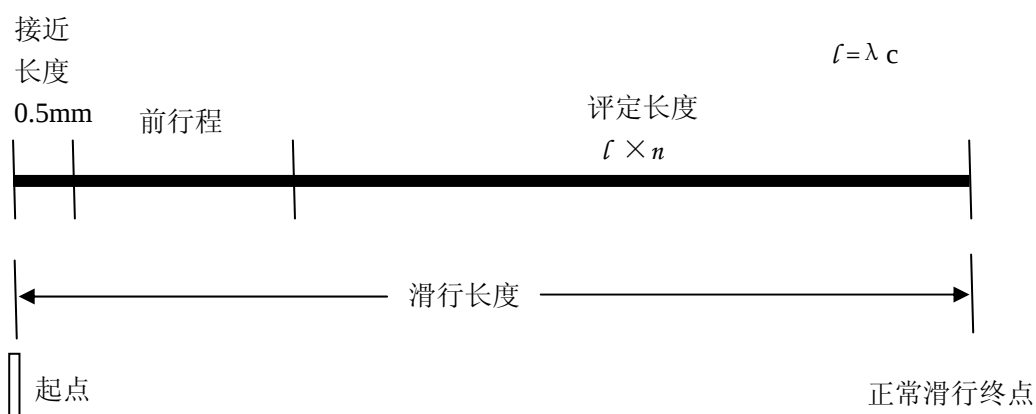
◆ 取样长度(切除长度): 用于判别被评定轮廓的不规则特征的 X 轴向上的长度。

◆ 评定长度: 用于判别被评定轮廓的 X 轴向上的长度。

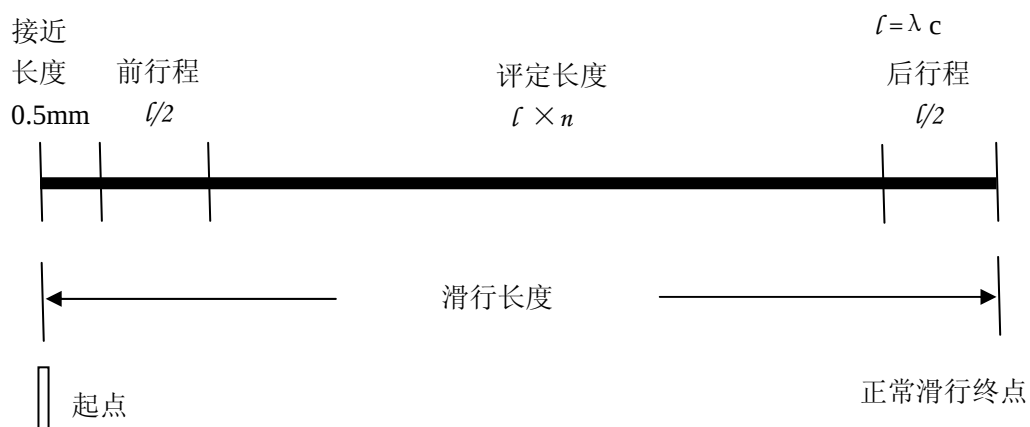
注: 评定长度包含一个或几个取样长度。

9. 1. 2 几种滤波器的滑行长度

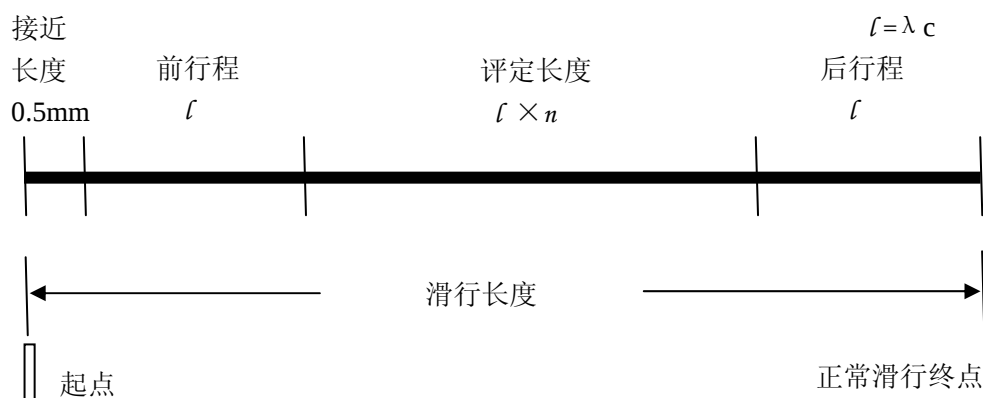
● 如果选择 RC 滤波器



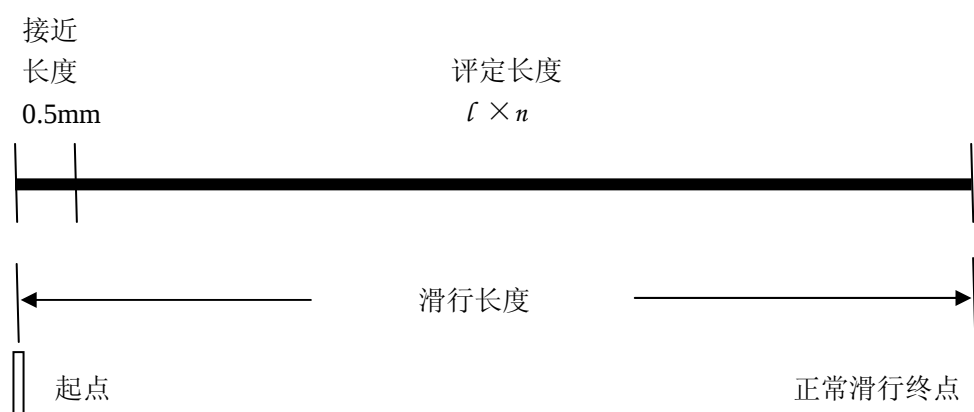
● 如果选择 GAUSS 滤波器



● 如果选择 PCRC 滤波器



● 如果选择任意评定长度用于原始轮廓 (P)

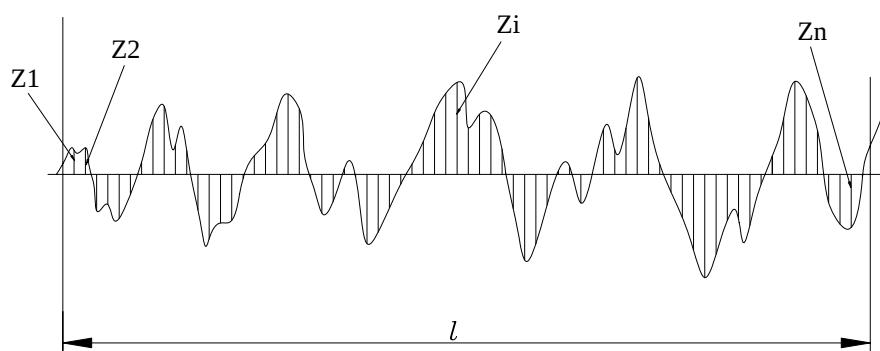


9. 1. 3 参数定义

1) 评定轮廓的算术平均偏差, P_a 、 R_a 、 W_a

在一个取样长度内纵坐标值 $Z(x)$ 绝对值的算术平均值。

$$P_a、R_a、W_a = \frac{1}{l} \int_0^l |Z^2(x)| dx$$



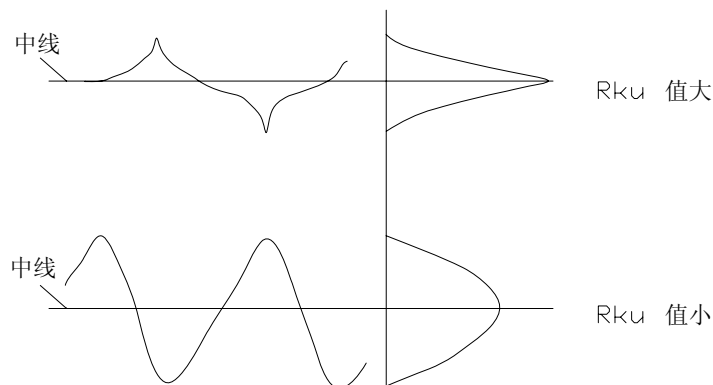
注：美国标准（ANSI）的 R_a 是定义在评定长度上。

注：依据不同的情况，式中 $l=l_p$ 、 l_r 和 l_w 分别对应于原始轮廓、粗糙度轮廓和波纹度轮廓。此说明适用于全部参数定义。

2) 评定轮廓的陡度, P_{ku} 、 R_{ku} 、 W_{ku}

在取样长度内纵坐标值 $Z(x)$ 四次方的平均值分别与 P_q 、 R_q 或 W_q 的四次方的比值。

$$P_{ku}、R_{ku}、W_{ku} = \frac{1}{R_q^4} \left[\frac{1}{l} \int_0^l Z^4(x) dx \right]$$

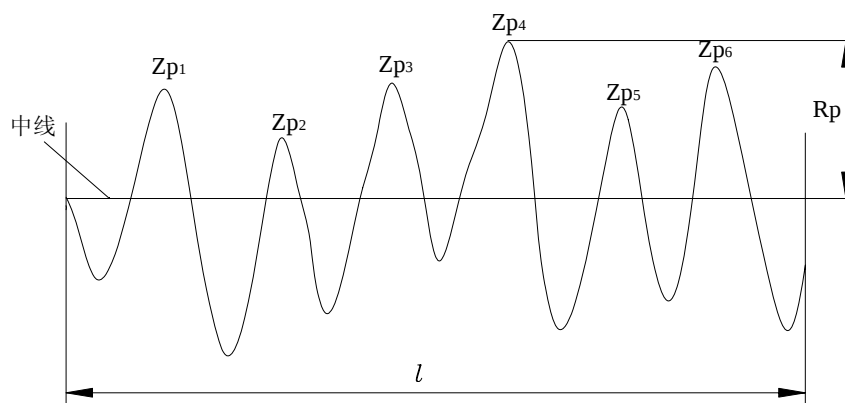


注：1. P_{ku} 、 R_{ku} 、 W_{ku} 是纵坐标值概率密度函数锐度的测定；

2. 峰度表示轮廓分布曲线变化的尖峭程度。

3) 最大轮廓峰高, P_p 、 R_p 、 W_p

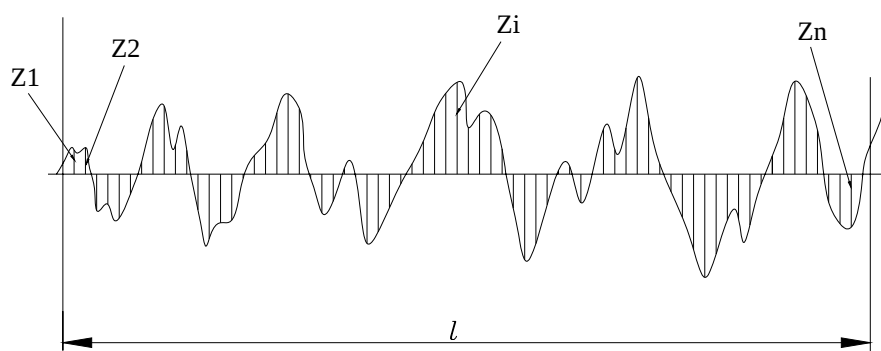
在一个取样长度内，最大的轮廓峰高 Z_p 。



4) 定轮廓的均方根偏差, P_q 、 R_q 、 W_q

在一个取样长度内纵坐标值 $Z(x)$ 的均方根值。

$$P_q、R_q、W_q = \sqrt{\frac{1}{l} \int_0^l Z^2(x) dx}$$



注：1. 美国标准（ANSI）的 R_q 是定义在评定长度上。

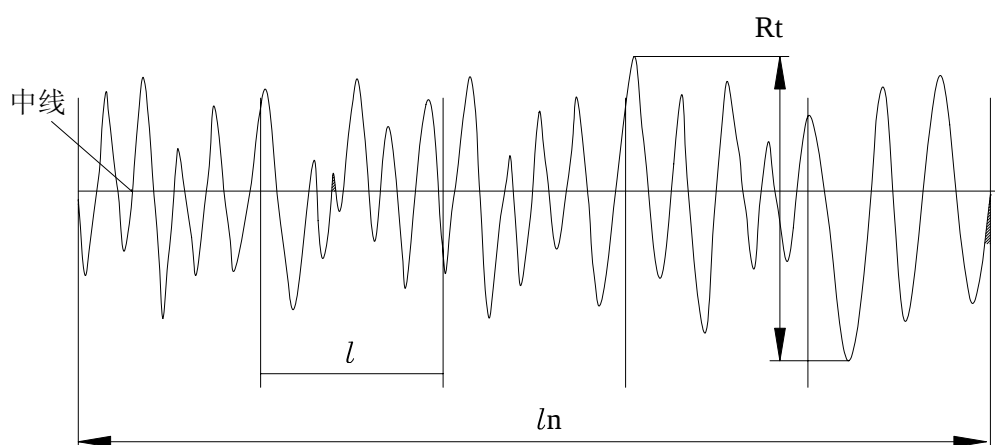
5) 定轮廓的偏斜度, Psk 、 Rsk 、 Wsk

在一个取样长度内纵坐标值 $Z(x)$ 三次方的平均值分别与 P_q 、 R_q 或 W_q 的三次方的比值。

$$Rsk = \frac{1}{R_q^3} \left[\frac{1}{lr} \int_0^{lr} Z^3(x) dx \right]$$

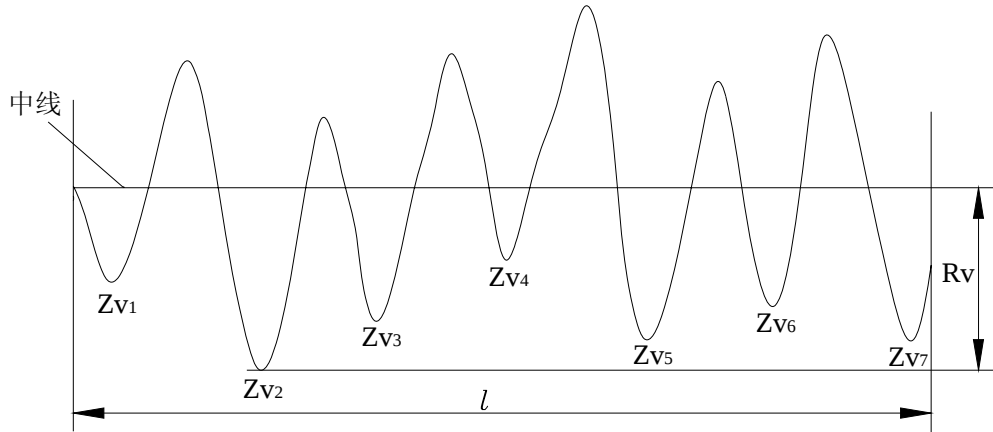
6) 轮廓的总高度, P_t 、 R_t 、 W_t

在评定长度内, 最大轮廓峰高 Z_p 和最大轮廓谷深 Z_v 之和。



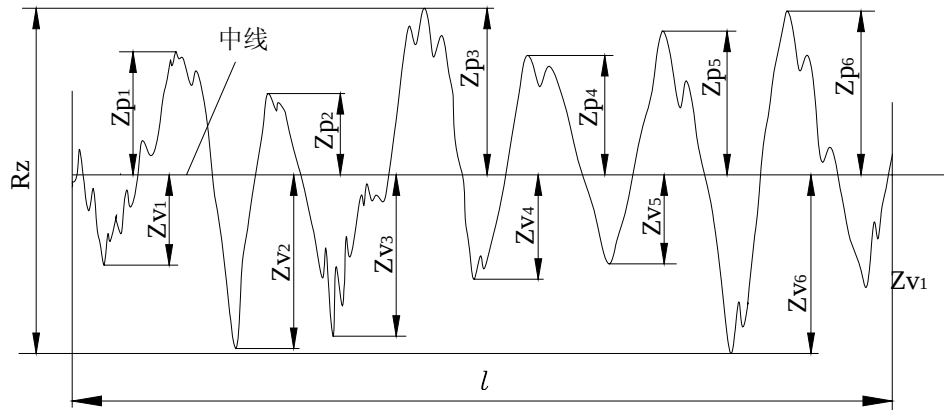
7) 最大轮廓谷深, P_v 、 R_v 、 W_v

在一个取样长度内, 最大的轮廓谷深 Z_v 。



8) 轮廓的最大高度, P_z 、 R_z 、 W_z

在一个取样长度内, 最大轮廓峰高 Z_p 和最大轮廓谷深 Z_v 之和的高度。



9) 轮廓微观不平度的十点高度值, $P_z(JIS)$ 、 $R_z(JIS)$ 、 $W_z(JIS)$

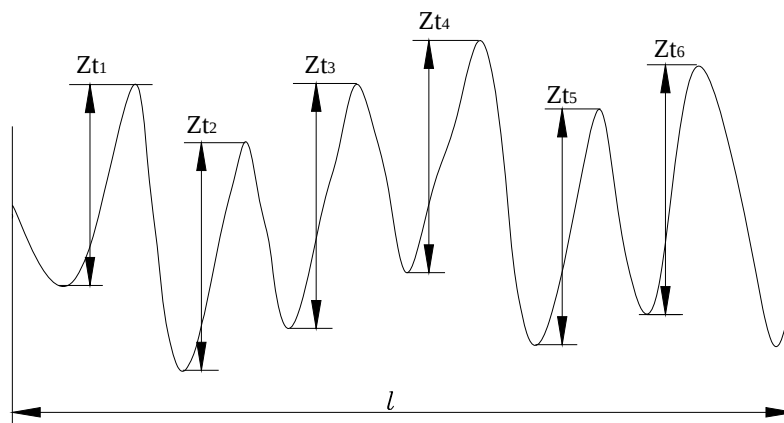
轮廓微观不平度十点高度 $R_z(JIS)$ 为取样长度内 5 个最大的轮廓峰高的平均值与 5 个最大的轮廓谷深平均值之和。

$$R_z(JIS) = \frac{1}{5} \sum_{i=1}^5 Y_{p_i} + \frac{1}{5} \sum_{i=1}^5 Y_{v_i}$$

10) 轮廓单元的平均高度, P_c 、 R_c 、 W_c

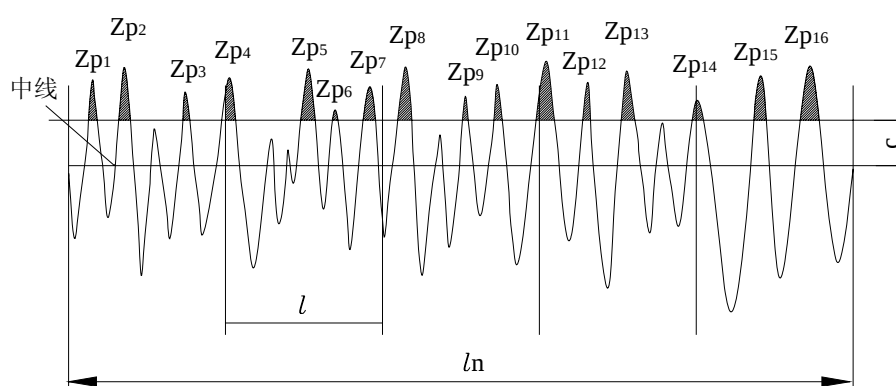
在一个取样长度内, 轮廓单元高度 Z_t 的平均值。

$$P_c, R_c, W_c = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m Z_{t_i}$$



11) 轮廓峰数, PHSC、RHSC、WHSC

轮廓峰数是在评定长度内, 突出距离峰顶线为 P 且平行于中线的一条线的峰的个数。

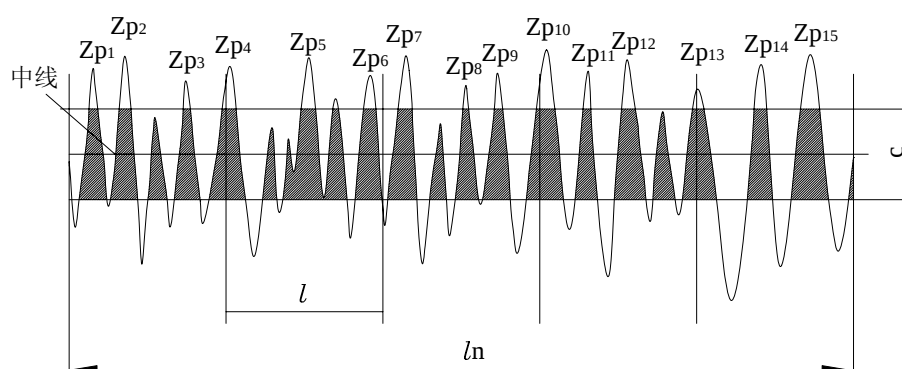


12) 轮廓展开长度 Plo 、 Rlo 、 Wlo

在评定长度内的轮廓展成直线后的长度。

$$Rlo = \int_0^l \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} dx$$

13) 峰计数, Ppc 、 Rpc 、 Wpc

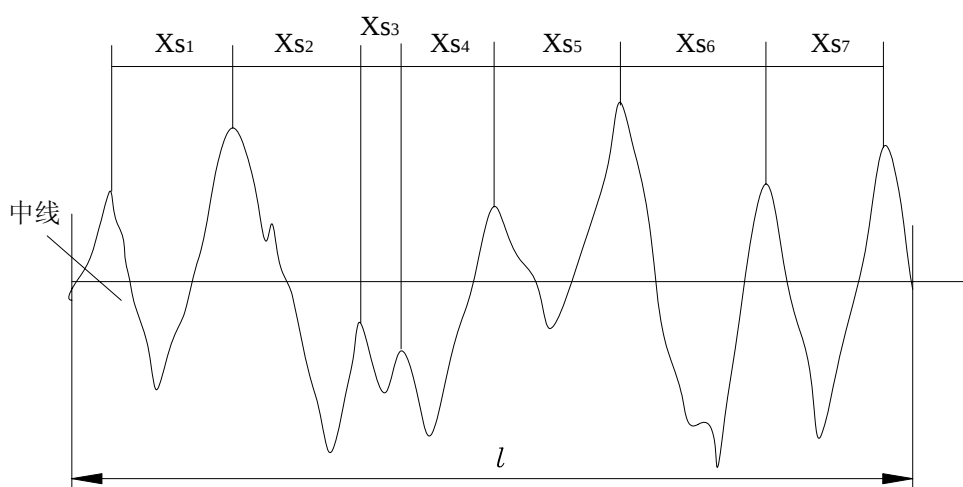


图中的 C 为两条以中线为中心对称并与中线平行的直线间的距离。 C 值的选择有两种方式，一种是绝对值方式，即 C 值实际距离的绝对值；另一种是相对百分数方式选定。首先确定评定所需要的 C 值，然后，计算 RPc 峰计数值，一个高于 C 值的峰与一个相邻的低于 C 值的谷组成 RPc 峰计数值的一个数。 RPc 是在评定长度上计算评定的，公式如下：

$$RPc = \frac{\text{被计数的峰的个数}}{\text{评定长度}(cm)} = \text{峰数} / cm$$

14) 轮廓单峰的平均间距， PS 、 RS 、 WS

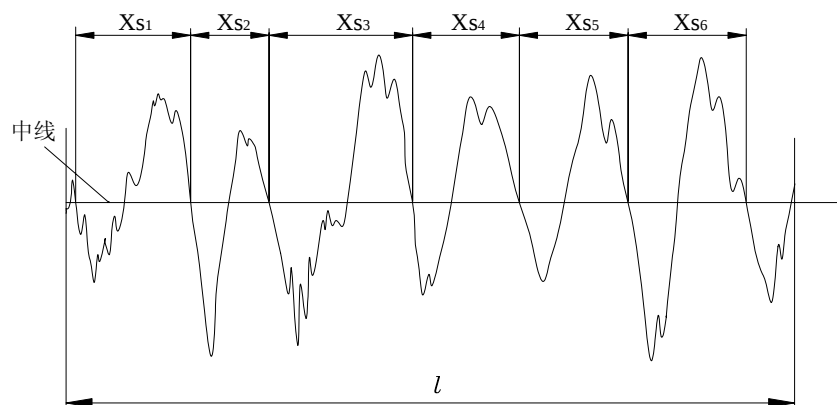
在一个取样长度内轮廓的单峰间距 X_s 的平均值。



15) 轮廓单元的平均宽度， PSm 、 RSm 、 WSm

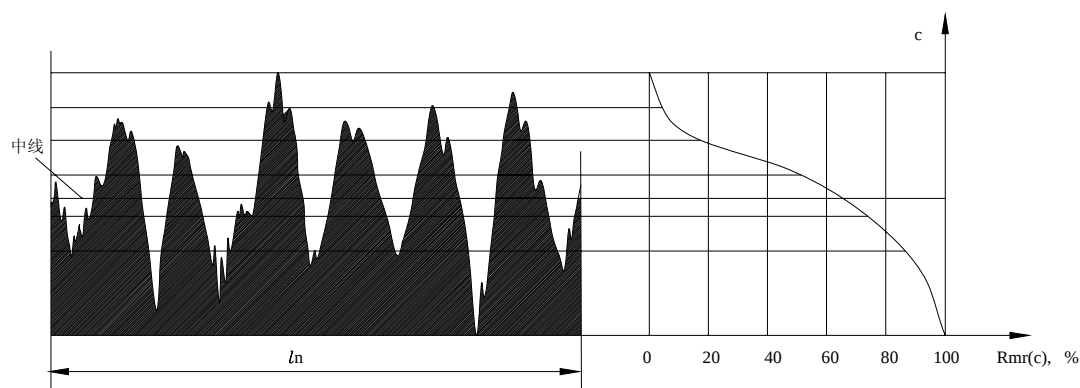
在一个取样长度内轮廓单元宽度 X_s 的平均值。

$$RSm = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^m XSi$$



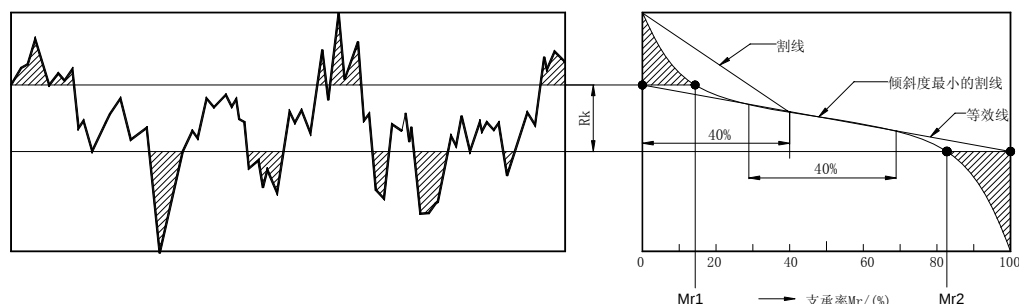
16) 轮廓支承率曲线, Pmr 、 Rmr 、 Wmr

表示轮廓支撑率随水平位置而变的关系曲线。

17) 轮廓的支承长度率 $Pmr(c)$ 、 $Rmr(c)$ 、 $Wmr(c)$

在给定水平位置 C 上轮廓的实体材料长度与评定长度的比率。

$$Rmr(c) = \frac{\text{支承长度}(c)}{\text{评定长度}}$$

18) Rk 、 Rpk 、 Rvk 、 $Mr1$ 、 $Mr2$ 

核心粗糙度深度 Rk : 粗糙度核心轮廓的深度。如下图, $\Delta Mr=40\%$ 的所有割线中梯度最小的为等效线。等效线与 $Mr=0\%$ 和 $Mr=100\%$ 的交点的垂直距离即为 Rk 。

去除的峰值高度 Rpk : 高于粗糙度核心轮廓的突峰的平均高度。如下图三角形 $A1$ 为与峰区等面积的直角三角形, 底边长度为 $Mr1$ 至 0% 的长度, $A1$ 的高为即 Rpk 。

去除的谷值深度 Rvk : 低于粗糙度核心轮廓的谷值的平均深度。如上图 $A2$ 为与谷区等面积的直角三角形, 底边长度为 $Mr2$ 至 100% 的长度, $A1$ 的高即为 Rk 。

支承率 $Mr1$: $Mr1$ 是由粗糙度核心轮廓与突峰的相交线确定的水平线所对应的百分数。

支承率 $Mr2$: $Mr2$ 是由粗糙度核心轮廓与低谷的相交线确定的水平线所对应的百分数。

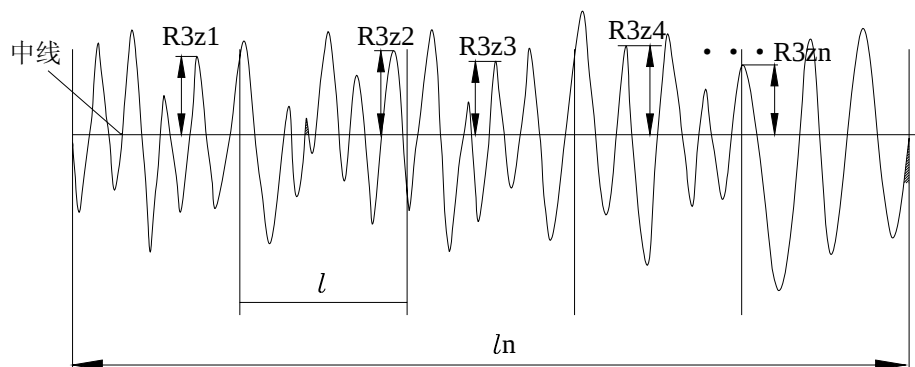
如上图, 通过等效线与 $Mr=0\%$ 和 $Mr=100\%$ 的交点做水平线与支承率曲线相交, 交点的水平坐标即为 $Mr1$ 、 $Mr2$ 。

19) 峰到谷的平均高度, $R3z$

$R3z$ 是评定长度上各取样长度中第三高峰和第三低谷间垂直距离的平均值。

$$R3z = \sum_{i=1}^{i=n} R3zi$$

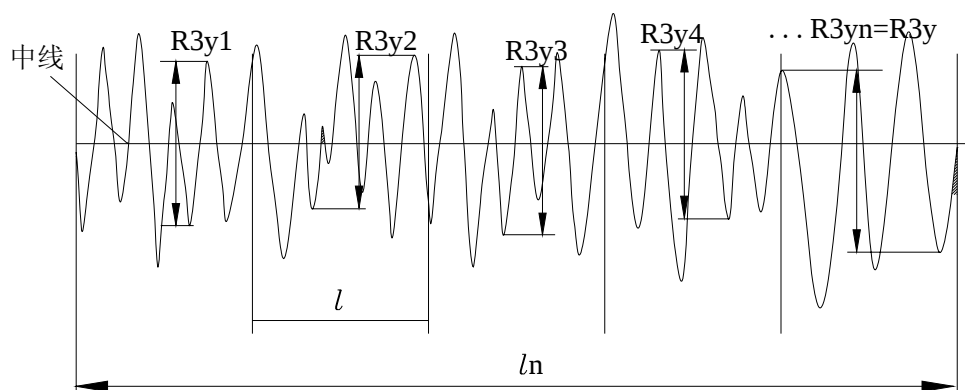
注：推荐使用 5 个取样长度评定。



20) 粗糙度峰谷高度, $R3y$

$R3y$ 是通过计算各取样长度中第三高峰和第三低谷间垂直距离获得的, $R3y$ 是这些值中的最大值。

注：推荐使用 5 个取样长度评定。



沈阳时代新天检测仪器有限公司

电话: 024-62809877

传真: 024-25156969

地址: 沈阳市铁西区兴华北街30号

新财富大厦26楼2606室

沈阳时代无损检测科技有限公司

地址：沈阳市皇姑区岐山中路1号

东机大厦1018室

电话：024-8623 7301

传真：024-8623 7302

邮箱：time0241718@163.com